

Observations au sujet de la Communication précédente; par M. H. POINCARÉ.

« L'équation

$$k \frac{d\theta}{dt} + X_0 \frac{d\theta}{dx} + Y_0 \frac{d\theta}{dy} + Z_0 \frac{d\theta}{dz} = 0$$

s'intègre immédiatement. Considérons les équations différentielles

$$\frac{dt}{k} = \frac{dx}{X_0} = \frac{dy}{Y_0} = \frac{dz}{Z_0} :$$

ce sont les équations différentielles des lignes de force.

» Soient

$$\begin{aligned} x &= f_1(t + \alpha, \beta, \gamma), \\ y &= f_2(t + \alpha, \beta, \gamma), \\ z &= f_3(t + \alpha, \beta, \gamma) \end{aligned}$$

leurs intégrales, où α, β, γ désignent trois constantes d'intégration. Je résous par rapport à $t + \alpha, \beta, \gamma$ et j'ai

$$\begin{aligned} t + \alpha &= \varphi_1(x, y, z), \\ \beta &= \varphi_2(x, y, z), \\ \gamma &= \varphi_3(x, y, z). \end{aligned}$$

» Les deux dernières de ces équations sont les équations des lignes de force en termes finis. L'équation aux dérivées partielles a pour intégrale générale

$$\theta = \text{fonction arbitraire de } \varphi_1 - t, \varphi_2 \text{ et } \varphi_3,$$

ou, si le mouvement doit être périodique,

$$\theta = F(\varphi_2, \varphi_3) \cos \lambda (\varphi_1 - t).$$

On voit que l'intensité est fonction seulement de φ_2 et de φ_3 , ce qui veut dire que les rayons suivent les lignes de force.

» Quelque ingénieuses que soient les hypothèses de M. Jaumann, il est donc nécessaire de les modifier au moins dans le détail. »