

une telle équation. Parmi les équations de cette sorte, considérons celle qui est d'ordre moindre (ou l'une d'elles s'il y en a plusieurs); cette équation conduit à une théorie toute semblable à celle que nous avons développée pour les équations linéaires. On aura alors une relation algébrique entre les intégrales y_1, y_2, \dots, y_μ et leurs dérivées; le groupe intervenant ici sera celui des opérations remplaçant dans cette relation ce système d'intégrales par un autre.

» Outre que ce groupe d'opérations est loin en général d'être aussi simple que le groupe des substitutions linéaires rencontré dans l'étude des équations linéaires, un autre point vient donner à cette théorie un caractère tout différent: c'est l'indétermination du nombre μ que, dans le cas des équations linéaires, nous pouvions nous borner à prendre égal à l'ordre de l'équation. Je n'insiste pas, pour le moment au moins, sur ces considérations générales, d'autant que M. Drach s'occupe de son côté de l'application de la théorie des groupes à la théorie des équations différentielles, en se plaçant d'ailleurs à un tout autre point de vue que moi (voir *Comptes rendus*, janvier 1895). »

PHYSIQUE. — *Remarque sur un Mémoire de M. Jaumann intitulé « Longitudinales Licht »*. Note de M. H. POINCARÉ.

« M. Jaumann a publié récemment dans les *Sitzungsberichte* de l'Académie de Vienne un Travail rempli de vues ingénieuses, où il attribue les rayons cathodiques à des vibrations longitudinales de l'éther.

» Le fondement expérimental de sa théorie a donné lieu à une polémique dans laquelle je ne veux pas prendre parti. Je voudrais seulement faire une observation au sujet de ses calculs et des conséquences qu'il croit en tirer.

» M. Jaumann suppose que, dans les gaz raréfiés, le pouvoir diélectrique ϵ est variable et il arrive ainsi aux équations suivantes qui représentent les oscillations électriques dans un pareil milieu et que je transcris avec les notations de Hertz :

$$\begin{aligned} A \left[\epsilon_0 \frac{dX}{dt} + X_0 \frac{d\epsilon}{dt} \right] &= \frac{dM}{dz} - \frac{dN}{dy}, \\ A \left[\epsilon_0 \frac{dY}{dt} + Y_0 \frac{d\epsilon}{dt} \right] &= \frac{dN}{dx} - \frac{dL}{dz}, \\ A \left[\epsilon_0 \frac{dZ}{dt} + Z_0 \frac{d\epsilon}{dt} \right] &= \frac{dL}{dy} - \frac{dM}{dx}. \end{aligned}$$

A est l'inverse de la vitesse de la lumière, X, Y, Z et L, M, N les composantes de la force électrique et de la force magnétique; ϵ est le pouvoir diélectrique, ϵ_0 la valeur moyenne de ce pouvoir; X_0, Y_0, Z_0 les valeurs moyennes de X, Y, Z.

» $\frac{dX}{dt}$ est très petit par rapport à X_0 et $\frac{d\epsilon}{dt}$ par rapport à ϵ_0 .

» Les variations de ϵ seraient définies par l'équation

$$k \frac{d\epsilon}{dt} = \frac{d\epsilon_0 X}{dx} + \frac{d\epsilon_0 Y}{dy} + \frac{d\epsilon_0 Z}{dz} = \theta,$$

où k est une constante.

» Les équations deviennent alors

$$A \left[\frac{d\epsilon_0 X}{dt} + \frac{X_0}{k} \theta \right] = \frac{dM}{dz} - \frac{dN}{dy},$$

$$A \left[\frac{d\epsilon_0 Y}{dt} + \frac{Y_0}{k} \theta \right] = \frac{dN}{dx} - \frac{dL}{dz},$$

$$A \left[\frac{d\epsilon_0 Z}{dt} + \frac{Z_0}{k} \theta \right] = \frac{dL}{dy} - \frac{dM}{dx}.$$

Différentions la première par rapport à x , la seconde par rapport à y , la troisième par rapport à z et ajoutons, en remarquant que

$$\frac{d\theta}{dt} = \frac{d}{dx} \frac{d\epsilon_0 X}{dt} + \frac{d}{dy} \frac{d\epsilon_0 Y}{dt} + \frac{d}{dz} \frac{d\epsilon_0 Z}{dt},$$

on trouvera

$$A \left[\frac{d\theta}{dt} + \frac{1}{k} \left(\frac{dX_0 \theta}{dx} + \frac{dY_0 \theta}{dy} + \frac{dZ_0 \theta}{dz} \right) \right] = 0;$$

cette équation exprimerait que les rayons cathodiques, au lieu de se propager en ligne droite, suivraient les lignes de force.

» D'autre part, ils ne seraient pas déviés par l'aimant; M. Jaumann a bien démontré que la direction du plan de l'onde devrait être déviée par l'aimant; mais il n'en serait pas de même de la direction du rayon.

» Il faut donc, en tout cas, que M. Jaumann modifie ses hypothèses s'il veut rendre compte des faits. »