

SPm 1148 B in-12

LEIBNITZ

LA MONADOLOGIE

Edition annotée, et précédée d'une
EXPOSITION du SYSTÈME de LEIBNITZ

par
ÉMILE BOUTROUX

Note terminale sur les principes de la Mécanique
dans DESCARTES et dans LEIBNITZ

par
HENRI POINCARÉ



SIB. 436808

PARIS

LIBRAIRIE DELAGRAVE

15, Rue Soufflot, 15

1970



Poincaré 1881

son. Il n'y a que Dieu cependant qui ait toujours les volontés les plus désirables, et par conséquent il n'a point besoin du pouvoir de les changer.

Si l'âme est la maîtresse chez soi (dit M. Bayle, p. 753) elle n'a qu'à vouloir, et aussitôt ce chagrin et cette peine qui accompagnent la victoire sur les passions, s'évanouiront. Pour cet effet, il suffirait à son avis de se donner de l'indifférence pour les objets des passions (p. 758). Pourquoi donc les hommes ne se donnent-ils pas cette indifférence (dit-il) s'ils sont les maîtres chez eux? Mais cette objection est justement comme si je demandais pourquoi un père de famille ne se donne pas de l'or, quand il en a besoin? Il en peut acquérir, mais par adresse, et non pas comme du temps des fées, ou du roi Midas, par un simple commandement de la volonté, ou par un attouchement. Il ne suffirait pas d'être le maître chez soi, il faudrait être le maître de toutes les choses, pour se donner tout ce que l'on veut, car on ne trouve pas tout chez soi. En travaillant aussi sur soi, il faut faire comme en travaillant sur autre chose : il faut connaître la constitution et les qualités de son objet et y accommoder ses opérations. Ce n'est donc pas en un moment, et par un simple acte de la volonté, qu'on se corrige, et qu'on acquiert une meilleure volonté.

NOTE

SUR LES PRINCIPES DE LA MÉCANIQUE

DANS DESCARTES ET DANS LEIBNITZ

Par Henri POINCARÉ

Ingénieur des mines, chargé de cours à la Faculté des sciences de Caen.

Les principes généraux qui servaient de fondement à la mécanique de Descartes sont absolument différents de ceux qui étaient admis par Leibnitz et qui le sont encore aujourd'hui.

Descartes croyait que dans un système de corps soustrait à toute action extérieure, la *quantité de mouvement* reste constante.

« D'où il suit que, puisqu'il a mû en plusieurs façons différentes les parties de la matière lorsqu'il les a créées, et qu'il les maintient toutes en la même façon et avec les mêmes lois qu'il leur a fait observer en leur création, il conserve incessamment en cette matière une égale quantité de mouvement. » (*Principes de philosophie*, II^e partie § 36).

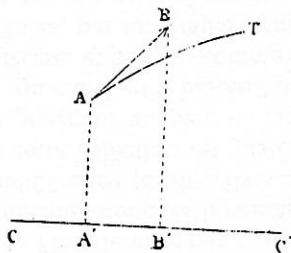
Leibnitz a fait voir au contraire que, dans un système matériel soustrait à toute action extérieure, ce n'est pas la quantité de mouvement qui reste invariable, mais la *quantité d'action motrice* (que l'on appelle aujourd'hui énergie), et, d'autre part, la *quantité de progrès*, ou *quantitas progressus* (que les mécaniciens modernes appellent projection de la quantité de mouvement).

« ... Ainsi les actions sont comme les carrés des vitesses..... il s'ensuit qu'il se conserve aussi la même quantité de l'action motrice dans le monde... » (*Lettre à Bayle, 1702*).

« Et quidem demonstro non tantum eandem conservari vim absolutam, seu quantitatem actionis in mundo, sed etiam eandem vim directivam eandemque quantitatem directionis ad easdem partes, seu eandem quantitatem progressus, sed progressu in partibus computato, ducta celeritate in molem, non quadrato celeritatis. Haec tamen quantitas progressus in eo differt a quantitate motus, quod, duobus corporibus in contrarium tendentibus, pro habenda quantitate motus totali (sensu Cartesiano) debent addi quantitates motus singulorum (seu facta ex celeritate in molem); sed, pro habenda quantitate progressus, debent a se invicem detrahi; differentia enim quantitatum motus in tali casu erit quantitas progressus » (*Lettre à Bernouilli, 28 janvier 1696*).

Expliquons en quelques mots ce que Descartes et Leibnitz entendaient par quantité de mouvement, quantité d'action motrice, quantité de progrès.

Les mécaniciens représentent d'ordinaire la vitesse d'un point matériel A par une droite AB, dont la longueur est proportionnelle à cette vitesse et dont la direction est la



même que celle de la tangente à la trajectoire AT du point matériel (figure 1). Dans une vitesse, nous devons en effet

envisager trois éléments, sa grandeur, sa direction et son sens, et ces trois éléments sont complètement définis par la droite AB. Supposons que l'on considère une droite quelconque CC définissant une direction dans l'espace. Projetez le segment AB sur CC en abaissant sur cette droite du point A et du point B deux perpendiculaires AA' et BB'. Le segment A'B' s'appellera : *la projection de la vitesse du point A sur la direction C*, ou bien *la composante de cette vitesse suivant la direction C*. Dans cette composante, il faut considérer deux choses : sa grandeur absolue, mesurée par la longueur du segment A'B', et son signe. La composante sera, par exemple, regardée comme positive si le point B' est à droite de A', et comme négative si ce point est à gauche de A'.

La droite AB, et par conséquent la vitesse du point A, sera complètement définie en grandeur, direction et sens, quand on connaîtra en grandeur et en signe ses composantes suivant trois directions rectangulaires, C, D, E; soient ξ, η, ζ ces trois composantes; la longueur absolue de la droite AB, sera d'après un théorème de géométrie bien connu :

$$\sqrt{\xi^2 + \eta^2 + \zeta^2}$$

Soit m la masse du point matériel A;

Sa quantité de mouvement sera :

$m \sqrt{\xi^2 + \eta^2 + \zeta^2}$ c'est-à-dire la masse multipliée par la vitesse;

Sa force vive sera :

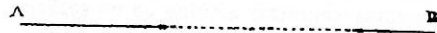
$m (\xi^2 + \eta^2 + \zeta^2)$ c'est-à-dire la masse multipliée par le carré de la vitesse;

Sa quantité de progrès suivant la direction C sera : $m \xi$ c'est-à-dire la masse multipliée par la composante de la vitesse suivant la direction C.

La quantité de mouvement et la force vive sont essentiellement positives; la quantité de progrès peut être positive ou négative: elle sera affectée du signe + si la composante ξ

est elle-même positive, et du signe — si cette composante est négative. Si, au lieu d'un point matériel unique, on considère un système de points matériels, la quantité de mouvement et la force vive du système seront la *somme arithmétique* des quantités de mouvement et des forces vives de tous les points du système. La quantité de progrès du système sera la *somme algébrique* des quantités de progrès de tous les points du système.

Par exemple, supposons deux points matériels A et B (figure 2) de masse égale à l'unité et s'avançant l'un vers



l'autre, suivant la droite AB, le premier avec une vitesse 2, le second avec une vitesse 1. La composante de la vitesse du point A suivant la direction AB sera +2, celle de la vitesse du point B sera — 1.

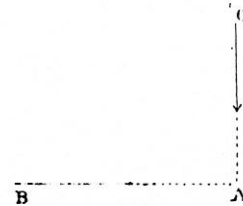
Les composantes de ces vitesses suivant une direction perpendiculaire à AB seront nulles.

La quantité de mouvement du point A sera $1 \times 2 = 2$
 — — — B sera $1 \times 1 = 1$
 — — — du système sera $2 + 1 = 3$
 La force vive du point A..... sera $1 \times 2^2 = 4$
 — — — B sera $1 \times 1^2 = 1$
 — — — du système sera $4 + 1 = 5$

La quantité de progrès suivant la direction AB, du point A..... sera $1 \times 2 = 2$
 La quantité de progrès suivant la direction AB, du point B..... sera $1 \times -1 = -1$
 La quantité de progrès suivant la direction AB, du système..... sera $2 - 1 = 1$

Prenons un deuxième exemple; supposons deux droites rectangulaires AB et AC; deux points matériels B et C de masse 1 se dirigeant vers A avec une vitesse 1 (fig. 3).

La composante suivant BA de la vitesse du point B sera 1, celle de la vitesse du point C sera nulle.



La composante CA de la vitesse du point C sera 1, celle de la vitesse du point B sera nulle.

La quantité de mouvement du point B sera $1 \times 1 = 1$
 — — — C sera $1 \times 1 = 1$
 — — — du système sera $1 + 1 = 2$
 La force vive du point B..... sera $1 \times 1^2 = 1$
 — — — C sera $1 \times 1^2 = 1$
 — — — du système sera $1 + 1 = 2$

La quantité de progrès suivant BA du point B..... sera $1 \times 1 = 1$
 La quantité de progrès suivant BA du point C..... 0
 La quantité de progrès suivant BA du système sera..... $1 + 0 = 1$
 La quantité de progrès du point C suivant CA sera..... $1 \times 1 = 1$
 La quantité de progrès du point B.... sera 0
 La quantité de progrès du système sera. sera $1 + 0 = 1$

L'énergie totale d'un système se compose de trois parties :

1° L'énergie cinétique, c'est-à-dire la force vive qui vient d'être définie.

2° L'énergie potentielle, par exemple la puissance méca-

nique qui est emmagasinée dans un poids maintenu à une certaine hauteur, ou dans un ressort tendu.

3° L'énergie moléculaire, c'est-à-dire la chaleur, l'énergie électrique, l'énergie chimique, etc.

C'est l'énergie totale, et non telle ou telle de ses parties, qui est une constante ; il peut y avoir transformation d'une certaine quantité d'énergie cinétique, en énergie potentielle ou en énergie moléculaire, mais il ne peut y avoir ni création ni destruction d'énergie.

Par exemple, la poudre contient, par suite des affinités mutuelles des corps oxydants et combustibles qui la composent, une certaine quantité d'énergie chimique ; quand elle brûle, il se développe des gaz à une pression considérable où est emmagasinée une puissance mécanique énorme : l'énergie chimique est transformée en énergie potentielle ; les gaz se détendent et lancent le projectile : l'énergie potentielle est devenue cinétique ; la balle est arrêtée par le but et s'échauffe au point de devenir brûlante : la force vive ou énergie cinétique s'est transformée en chaleur.

Ne soupçonnant pas la théorie mécanique de la chaleur, Leibnitz ne pouvait se rendre un compte exact du sens et de la portée de la loi qu'il avait découverte. Toutefois il énonçait cette loi aussi clairement et aussi complètement qu'on pouvait le faire de son temps :

« Et aucune partie de la force n'étant absorbée par la friction, par le milieu ou par les parties insensibles des corps, je jugeois qu'il falloit que tous ensemble fussent capables par leur impétuosité d'élever un même poids à une même hauteur, ou de bander des ressorts, déterminés à certains degrés ou de donner certaines vélocités à certains corps » (Lettre à Bayle 1702).

De la loi de la conservation de l'énergie, Leibnitz déduisait celle de la conservation de la quantité de progrès, sans doute parce qu'il supposait que l'énergie, invariable dans le mouvement absolu, devait être invariable dans le mouvement relatif.

« Deinde sciendum est, a me distingui vim absolutam a

irectiva, quanquam et directivam ex sola consideratione potentia absolutæ dedecere et demonstrare possim. » (Lettre à Bernouilli, 28 janv. 1696).

Il est aisé de voir quelle est la différence essentielle entre la loi de Descartes et celles de Leibnitz. Si l'on considère un système quelconque d'atomes, la vitesse de l'un d'entre eux peut, selon Descartes, être altérée en direction, pourvu qu'elle reste constante en grandeur, sans que la quantité de mouvement du système ait varié. Dans l'hypothèse cartésienne, une molécule quelconque peut éprouver dans son mouvement une perturbation, sans exercer aucune influence sur les molécules voisines.

Avec les lois de Leibnitz, au contraire, dès que la vitesse d'un point quelconque varie, soit en grandeur, soit en direction, la quantité de progrès serait augmentée ou diminuée s'il n'y avait aucune autre modification dans le système. Pour que cette quantité ne soit pas altérée, ainsi que l'exige la loi leibnitienne, il faut que tout changement dans le mouvement d'un atome soit accompagné d'un changement contraire dans le mouvement d'un ou plusieurs autres atomes. Il faut donc qu'il y ait une certaine harmonie dans les phénomènes mécaniques qui affectent les différentes parties d'un système.

C'est ce qui explique pourquoi Leibnitz a dit, au paragraphe 80 de la Monadologie, que si Descartes avait connu les véritables lois de la mécanique, il serait tombé dans le système de l'Harmonie préétablie.

FIN

